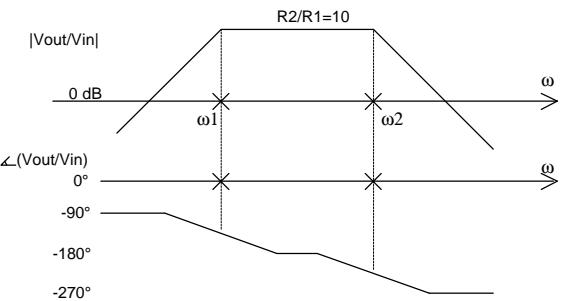


## Traccia di Soluzione 2a prova - 9 feb 2002

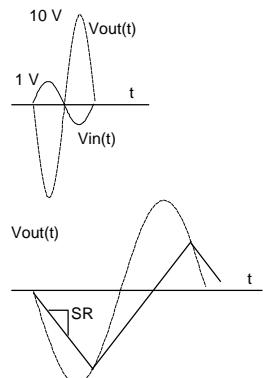
### Esercizio A

- 1)  $(V_{out}/V_{in})_{ideale} = -Z_2/Z_1 = -R_2/(1+s \cdot R_2 \cdot C_2) * s \cdot C_1/(1+s \cdot R_1 \cdot C_1) = (-R_2/R_1) * s \cdot R_1 \cdot C_1 / (1+s \cdot R_1 \cdot C_1) * 1 / (1+s \cdot R_2 \cdot C_2)$ .  
 $R_2/R_1=10\text{k}\Omega/1\text{k}\Omega=10$ ;  
 $R_1 \cdot C_1 = 1\text{k}\Omega \cdot 100\text{nF} = 100 \mu\text{s} \rightarrow \omega_1 = 10 \text{ krad/s}$ ;  
 $R_2 \cdot C_2 = 10\text{k}\Omega \cdot 0.1\text{nF} = 1 \mu\text{s} \rightarrow \omega_2 = 1 \text{ Mrad/s}$ .

- 2) Il circuito e' un filtro passa-banda con banda passante pari a  $(\omega_2 - \omega_1) = 990 \text{ krad/s}$ .

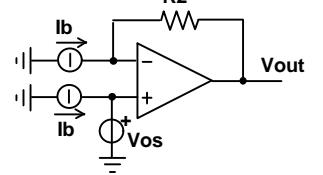


- 3) Essendo  $\omega_1 < \omega_m = 100 \text{ krad/s} < \omega_2$  siamo a centro banda, quindi  $V_{out}/V_{in}(j\omega_m) = -10$  (vedi punto 2).  
Quindi  $V_{out}(t) = (-10) * 1 \text{ V} * \sin(\omega_m t) = -10 \text{ V} * \sin(\omega_m t)$ .

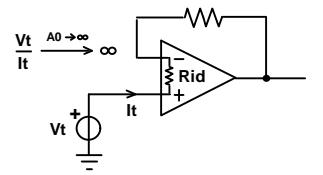


- 4)  $(dV_{out}/dt)_{max} = \omega_m * (V_{out})_{max} = 10 \text{ V} * 100 \text{ krad/s} = 10 \text{ V}/10 \mu\text{s} = 1 \text{ V}/1 \mu\text{s}$ . Essendo  $(dV_{out}/dt)_{max} > SR$  la  $V_{out}(t)$  non potra' seguire l'andamento calcolato al punto 3 ma risulterà distorta (vedi grafico approssimato).

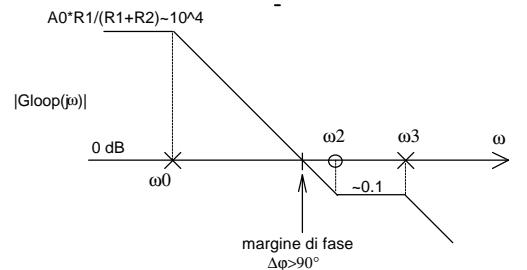
- 5)  $V_{out}|_{V_{os}} = V_{os} * 1 = \pm 5 \text{ mV}$ ;  $V_{out}|_{I_b} = -I_b * R_2 = \pm 100 \text{nA} * 10 \text{k}\Omega = \pm 1 \text{ mV}$ ;  
 $|V_{out}|_{max} = |V_{out}|_{V_{os}} + |V_{out}|_{I_b} = 6 \text{ mV}$ .



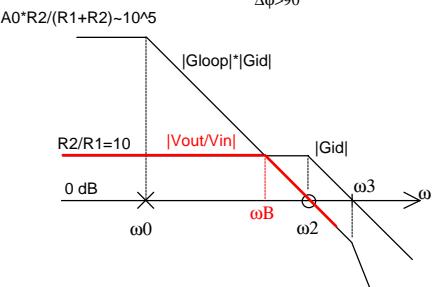
- 6)  $R_+ = R_{ol} * (1 - G_{loop})$ , dove  $R_{ol} = R_{id} + R_2 = 510 \text{k}\Omega$ ;  $G_{loop} = A_0 * R_{id} / R(R_{id} + R_2) \approx 10^5 * 0.98 \approx 10^5$ .  
Quindi  $R_+ \approx 510 \text{k}\Omega * 10^5 = 51 \text{ G}\Omega$ .



- 7)  $G_{loop}(j\omega) = -A(s) * (R_1 / (R_1 + R_2)) * (1 + s/\omega_2) / (1 + s/\omega_3)$  con  $\omega_2 = 1 / (R_2 \cdot C_2) = 1 \text{ Mrad/s}$  e  $\omega_3 = 1 / (R_1 / R_2 \cdot C_2) = 11 \text{ Mrad/s}$ . Nel punto di attraversamento dell'asse a 0 dB  $\angle G_{loop}$  e'  $\sim -270^\circ$ , per cui  $\Delta\phi \sim 90^\circ$ . Il circuito e' incondizionatamente stabile.



- 8) La risposta in frequenza  $V_{out}/V_{in}$  si puo' ottenere per via grafica come mostrato nel diagramma di Bode (curva rossa). La banda passante del circuito e' pari a  $\omega_B$ , limitata dal GBWP dell'operazionale. Risulta  $(R_2/R_1) * \omega_B = (A_0 \omega_0) * R_2 / (R_1 + R_2)$  da cui  $\omega_B = (A_0 \omega_0) / 11 \approx 10^5 \text{ rad/s}$ .



## Esercizio B

1)  $V_o2|_{max}=20*V_{in}|_{max}=20*250 \text{ mV}=5\text{V}$  cioe' la tensione analogica all'ingresso dell'ADC varia tra 0 e  $V_{ref}$ . Quindi  $n=\log_2(1000)=9.97 \rightarrow n=10 \text{ bit}$ .

All'uscita  $V_o2: 1 \text{ LSB}_{out} = 5\text{V}/1024=4.88 \text{ mV}$

All'ingresso  $V_{in}: 1 \text{ LSB}_{in} = 1 \text{ LSB}_{out}/20=0.244 \text{ mV}$

2) Per un ADC a gradinata  $T_{conv}=2^n/f_{clock}=1024*1\mu\text{s}=1024\mu\text{s}$ . Per un ADC ad approssimazioni successive (SAR) risulta  $T_{conv}=n/f_{clock}=10*1\mu\text{s}=10 \mu\text{s}$ . Percio' solo l'ADC SAR puo' completare la conversione in un tempo inferiore a  $T_{hold}=100 \mu\text{s}$ .

3) A causa della corrente di bias la tensione su C varia linearmente:  $dV_c/dt=I_b/C=100\text{nA}/10\text{nF}=10 \text{ V/s}$ . Affinche'  $|dV_c/dt|<\text{LSB}_{out}/T_{hold}$  deve essere  $T_{hold}<4.88\text{mV}/10\text{V/s}=488 \mu\text{s}$ .

4) Nel caso peggiore  $V_c(t)$  e' un transitorio di carica da 0 a  $(20*V_{in}|_{max})=5 \text{ V}$ . Affinche' dopo un tempo  $T_s$  l'errore sia inferiore a  $1/1024$  deve essere  $\exp(-T_s/\tau)<1/1024$  da cui  $\tau=R_o*C<T_s/6.9$  e  $R_o<14.4 \Omega$ .

5) Il guadagno reale del buffer risulta  $A_0/(1+A_0)\approx 1*(1-1/A_0)$ . L'errore di guadagno e' pertanto  $1/A_0=10^{-5}$ , trascurabile rispetto alla risoluzione dell'ADC (1/1024).